# FACHHOCHSCHULE FÜR TECHNIK ESSLINGEN

Wintersemester 2005 / 06		– Lösungen –	
Fachbereiche:	Informationstechnik (IT)	Studiengang: NT, SW, TI	
Prüfungsfach:	Numerische Methoden	Fachnummer: 4094	
Hilfsmittel:	2 Seiten Manuskript	Zeit: 60 min	

# Aufgabe 1 (Newtonverfahren):

(Bearbeitungszeit ca. 15 min.)

- (a) Linearisierung: Ausgehend von der alten Näherung  $(x_k|y_k)$  ergibt sich die neue Näherung  $(x_{k+1}|y_{k+1})$  als Schnittpunkt der Tangentialebenen an die beiden Flächen  $z_m = f_m(x,y)$  (m=1,2) in den Punkten  $P_m(x_k|y_k|f_m(x_k,y_k))$  mit der x-y-Ebene.
- (b) 1. Formel:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} - \mathbf{J}^{-1}(x_0, y_0) \cdot \begin{pmatrix} f_1(x_0, y_0) \\ f_2(x_0, y_0) \end{pmatrix}.$$

Mit

$$\mathbf{J}(x,y) = \begin{pmatrix} 2(x-1) & 2y \\ 2x & 2(y-1) \end{pmatrix}$$

ist

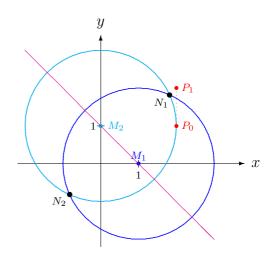
$$\mathbf{J}(2,1) \; = \; \left( \begin{array}{cc} 2 & 2 \\ 4 & 0 \end{array} \right) \; , \qquad \qquad \mathbf{J}^{-1}(2,1) \; = \; -\frac{1}{8} \cdot \left( \begin{array}{cc} 0 & -2 \\ -4 & 2 \end{array} \right)$$

und damit

$$\left(\begin{array}{c} x_1 \\ y_1 \end{array}\right) \; = \; \left(\begin{array}{c} 2 \\ 1 \end{array}\right) \; + \; \frac{1}{8} \cdot \left(\begin{array}{cc} 0 & -2 \\ -4 & 2 \end{array}\right) \cdot \left(\begin{array}{c} -2 \\ 0 \end{array}\right) \; = \; \left(\begin{array}{c} 2 \\ 2 \end{array}\right) \; .$$

2. Veranschaulichung:

 $f_1(x,y) = 0$  gilt genau auf einem Kreis um  $M_1(1|0)$  mit Radius 2, entsprechend ist  $f_2(x,y) = 0$  genau auf einem Kreis um  $M_2(0|1)$  mit Radius 2. Die Schnittpunkte der beiden Kreise sind gerade die Nullstellen der Funktion f; ausgehend vom Startwert  $P_0(2,1)$  konvergiert das Newtonverfahren offensichtlich gegen die Nullstelle  $N_1$ . Alle Startwerte, für die das Newtonverfahren bereits im ersten Schritt scheitert, liegen auf der rosafarbenen Geraden, vgl. Aufgabenteil  $(\mathbf{b}_3)$ .



3. Das Newtonverfahren scheitert im ersten Schritt, wenn  $det(\mathbf{J}(x_0, y_0)) = 0$  ist; denn dann ist die Jacobimatrix nicht invertierbar. Mit Aufgabenteil ( $\mathbf{b}_1$ ) ist

$$det(\mathbf{J}(x,y)) = 4 \cdot ((x-1)(y-1) - xy) = 4 \cdot (1-x-y);$$

damit scheitert das Newtonverfahren im ersten Schritt genau dann, wenn die Startwerte  $(x_0|y_0)$  auf der Geraden  $y_0 = 1 - x_0$  liegen.

# Aufgabe 2 (Lineare Gleichungssysteme):

(Bearbeitungszeit ca. 10 min.)

- (a) Entscheidende Nachteile des Gauß'schen Eliminationsverfahrens gegenüber den angegebenen iterativen Verfahren sind
  - Der Rechenaufwand ist *erheblich* höher;
  - man muß ganz durchrechnen, bevor man eine Lösung erhält;
  - Rundungsfehler können kumulieren und das Ergebnis unbrauchbar machen.
- (b) Ja, denn die Matrix ist strikt diagonaldominant. (Auf den Startvektor und die Inhomogenität kommt's dabei gar gar nicht an.)
- (c) Es ist

$$x_{1}^{(1)} = \frac{1}{2} \cdot (b_{1} - 1 \cdot x_{2}^{(0)}) = 1;$$

$$x_{2}^{(1)} = \frac{1}{4} \cdot (b_{2} - 1 \cdot x_{1}^{(1)} - 1 \cdot x_{3}^{(0)}) = -1;$$

$$x_{3}^{(1)} = \frac{1}{4} \cdot (b_{3} - 1 \cdot x_{2}^{(1)} - 1 \cdot x_{4}^{(0)}) = 1;$$

$$x_{4}^{(1)} = \frac{1}{2} \cdot (b_{4} - 1 \cdot x_{3}^{(1)}) = -2.$$

Die neue Näherung lautet also  $(x_1^{(1)}, x_2^{(1)}, x_3^{(1)}, x_4^{(1)}) = (1, -1, 1, -2)$ .

### Aufgabe 3 (Integration):

(Bearbeitungszeit ca. 15 min.)

- (a) Man interpoliert die gegebene Funktion durch ein Polynom und verwendet den Flächeninhalt "unter" diesem Polynom als Näherungswert für den gesuchten Flächeninhalt. Zur Erhöhung der Genauigkeit kann man zusammengesetzte Quadraturformeln verwenden.
- (b) 1. Stützstellen und Stützwerte sind

$k \mid$	0	1	2	3	4
$x_k$	-2	-1	0	+1	+2
$y_k$	1/5	1/2	1	1/2	1/5

Damit lautet die Simpsonformel

$$S = \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot \left( \frac{1}{5} + 4 \cdot \frac{1}{2} + 2 \cdot 1 + 4 \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{5} \right) = \frac{32}{15}.$$

2. Die Fehlerabschätzung für die Simpsonregel lautet

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) \, dx - S \right| \leq \frac{b - a}{180} \cdot ||f^{(4)}||_{\infty} \cdot h^{4};$$

hier ist  $a=-2,\ b=+2,\ h=1$  und (nach dem Hinweis)  $||f^{(4)}||_{\infty}=24.$  Damit ergibt sich

$$\left| \int_{-2}^{2} \frac{dx}{1+x^2} - S \right| \leqslant \frac{8}{15} \,.$$

Es ist also

$$\frac{32}{15} - \frac{8}{15} \le \int_{-2}^{2} \frac{dx}{1+x^2} \le \frac{32}{15} + \frac{8}{15}, \quad \text{d.h.} \quad \frac{8}{5} \le \int_{-2}^{2} \frac{dx}{1+x^2} \le \frac{8}{3}.$$

2

3. Die Fehlerabschätzung aus der Vorlesung lautet

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) \, dx - T \right| \leqslant \frac{b-a}{12} \cdot ||f''||_{\infty} \cdot h^{2};$$

mit h = (b-a)/n (n = Anzahl Teilintervalle), [a, b] = [-2, 2] und  $||f''||_{\infty} = 2$  wird  $\left| \int_{-2}^{2} \frac{dx}{1+x^{2}} - T \right| \leq \frac{(b-a)^{3}}{12 n^{2}} \cdot ||f''||_{\infty} \leq \frac{32}{3n^{2}}.$ 

Die Forderung, daß der Fehler kleiner sein soll als 0.1 ist also erfüllt, wenn man  $\frac{32}{3n^2}~<~0.1$ 

wählt; daraus ergibt sich

$$n > \sqrt{\frac{32}{3 \cdot 0.1}} = \sqrt{\frac{320}{3}} \approx 10.$$

Man muß also in mindestens n=11 Intervalle unterteilen, um "auf der sicheren Seite" zu sein.

### Aufgabe 4 (Differentialgleichungen):

(Bearbeitungszeit ca. 20 min.)

(a) 
$$y_1 = y_0 + h \cdot f(x_0, y_0) = 1 + h \cdot (-2 \cdot 1 \cdot 1) = 1 - 2h$$
.

(b) Für h = 0.5 ist  $y_1 = 0$ . Für  $k \ge 1$  ergibt sich damit sukzessive

$$y_{k+1} = y_k + h \cdot f(x_k, y_k) = y_k \cdot (1 - 2hx_k) = 0.$$

(c) In der Darstellung  $y_{k+1} = y_k \cdot (1-2hx_k)$  ist für h > 0.5 der Faktor  $(1-2hx_k)$  für jedes  $k \in \mathbb{N}_0$  negativ (denn  $x_k \ge 1$  für alle  $k \in \mathbb{N}_0$ ); damit bilden die  $y_k$  eine alternierende Folge, d.h. die Näherungswerte oszillieren um y = 0 herum.

(d) 
$$y_1 = y_0 + h \cdot f(x_1, y_1) = 1 + h \cdot (-2 \cdot (1+h) \cdot y_1) \implies y_1 = \frac{1}{1 + 2h + 2h^2}$$

(e) Aus der Darstellung

$$y_{k+1} = y_k + h \cdot f(x_{k+1}, y_{k+1}) = y_k - 2hx_{k+1}y_{k+1}$$

folgt

$$y_{k+1} = \frac{y_k}{1 + 2hx_{k+1}}; (*)$$

wegen  $x_{k+1} > 1$  für alle  $k \in \mathbb{N}_0$  ist der Nenner dieses Ausdrucks für beliebige h > 0 größer als 1, d.h. die Folge der Näherungswerte fällt streng monoton auf 0 ab. Je größer h gewählt wird, desto schneller fallen die  $y_k$  ab.

(f) Das Verhalten der Näherungslösungen zum vollimpliziten Eulerverfahren ist hier für beliebige Schrittweiten qualitativ richtig, während die Näherungen zum expliziten Eulerverfahren qualitativ falsch werden, wenn  $h \geq 0.5$  gewählt wird. Das impliziten Verfahren ist hier also also zu bevorzugen, zumal auch der i.a. mit impliziten Verfahren verbundene Zusatzaufwand, in jedem Rechenschritt eine implizite Gleichung numerisch lösen zu müssen, entfällt: Die entstehende Gleichung läßt sich analytisch lösen, vgl. (\*).