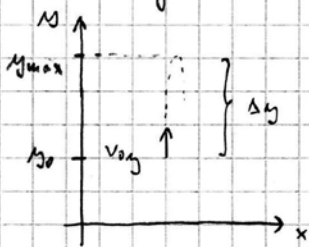


Lösungsvorschlag zu Aufgabe 1:

a) $\vec{v}_0 = \begin{pmatrix} v_{0x} \\ v_{0y} \end{pmatrix}$

$$v_{0y} = v_0 \sin \varphi = \left(65 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) \sin 25^\circ = 27.5 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Die Bewegungen in x- und y-Richtung sind ungestört überlagert.



$$\Delta y = \bar{v}_y \Delta t = \bar{v}_y \frac{\Delta v}{a} = \frac{v_{0y}}{2} \frac{v_{0y}}{g} = \frac{v_{0y}^2}{2g}$$

Durchschnittsgeschwindigkeit
in y-Richtung

$$\text{Also: } \Delta y = \frac{27.5 \frac{\text{m}}{\text{s}}}{2(9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})} \times 38.5 \text{ m}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{y_{\text{max}}}} = y_0 + \Delta y = 0.9 \text{ m} + 38.5 \text{ m} = \underline{\underline{39.4 \text{ m}}}$$

b) $v_{0x} = \text{const.}$, weil $a_x = 0$!

$$\text{Also: } v_{0x} = v_0 \cos \varphi = \left(65 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right) \cos 25^\circ \approx 58.9 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$v_y(t) = v_{0y} - g t = 27.5 \frac{\text{m}}{\text{s}} - \left(9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right)(3.8 \text{ s}) = -9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\vec{v}(3.8 \text{ s})}} = \begin{pmatrix} 58.9 \\ -9.81 \end{pmatrix} \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 2:

a.)



EES:

$$\frac{1}{2} k x_1^2 = m g x_1 \sin \varphi + \frac{1}{2} m v^2$$

$$\Rightarrow v = \sqrt{\frac{k}{m} x_1^2 - 2 g x_1 \sin \varphi}$$

$$= \sqrt{\underbrace{\frac{520 \text{ Nm}}{1.93 \text{ kg}} (0.187 \text{ m})^2}_{9.422 \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2}} - \underbrace{2 (9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}) (0.187 \text{ m}) (\sin 27^\circ)}_{1.666 \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2}}}$$

$$v \approx \underline{\underline{2.79 \text{ m/s}}}$$

b.)

Erweitertes EES:

$$\frac{1}{2} k x_1^2 = m g x_1 \sin \varphi + \frac{1}{2} m v^2 + W_R$$

wobei $W_R = F_R \cdot x_1 = \mu m g \cos \varphi x_1$

$$\Rightarrow \mu = \frac{\frac{1}{2} k x_1^2 - m g x_1 \sin \varphi - \frac{1}{2} m v^2}{m g \cos \varphi x_1}$$

$$= \frac{\frac{1}{2} (520 \frac{\text{Nm}}{\text{m}}) (0.187 \text{ m})^2 - (1.93 \text{ kg}) (9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}) (0.187 \text{ m}) \sin 27^\circ - \frac{1}{2} (1.93 \text{ kg}) (2.54 \frac{\text{m}}{\text{s}})^2}{(1.93 \text{ kg}) (9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}) \cos 27^\circ (0.187 \text{ m})}$$

$$= \frac{9.092 \text{ J} - 1.607 \text{ J} - 6.226 \text{ J}}{3.155 \text{ J}}$$

$$\mu = \underline{\underline{0.40}}$$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 3:

$$a.) \quad \frac{x_1}{x_2} = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2} = 0$$

$$\Rightarrow m_1 x_1 = -m_2 x_2 \quad (1)$$

$$\text{Außerdem ist } x_2 - x_1 = 50 \text{ cm} \quad (2)$$

Aus Gl. (2) und (1):

$$m_1 x_1 = -m_2 (x_1 + 50 \text{ cm})$$

$$\Rightarrow x_1 = - \frac{(50 \text{ cm}) m_2}{m_1 + m_2} = - \frac{(50 \text{ cm})(70 \text{ kg})}{(35 \text{ kg} + 70 \text{ kg})} \approx \underline{\underline{-33.3 \text{ cm}}}$$

$$\Rightarrow x_2 = \underline{\underline{16.7 \text{ cm}}}$$

$$b.) \quad W = F_{12} \cdot s = (55 \text{ N})(0.32 \text{ m}) = \underline{\underline{17.6 \text{ J}}}$$

c.) Arbeitssatz der Mechanik:

$$W = \Delta E_{\text{kin}} = \frac{1}{2} m v_1^2$$

$$\Rightarrow |v_1| = \frac{2W}{m} = \frac{2(17.6 \text{ J})}{35 \text{ kg}} = \underline{\underline{1.01 \frac{\text{m}}{\text{s}}}}$$

Tatsächlich ist

$$v_1 = -1.01 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

↑
Junge bewegt sich in die negative x-Richt.

$$d.) \quad \text{IES} \quad m_1 v_1 = -m_2 v_2$$

$$\rightarrow v_2 = - \frac{m_1}{m_2} v_1 = - \frac{35 \text{ kg}}{70 \text{ kg}} (-1.01 \frac{\text{m}}{\text{s}}) = \underline{\underline{0.503 \frac{\text{m}}{\text{s}}}}$$

Zurückgelegter Weg des Jungen in 2s:

$$\Delta x_1 = v_1 \Delta t = (1.01 \frac{\text{m}}{\text{s}})(2\text{s}) = 2.02 \text{ m}$$

Position des Jungen nach 2s:

$$x_1(2\text{s}) = x_1 + (-32 \text{ cm}) - \Delta x_1 = -33.3 \text{ cm} - 32 \text{ cm} - 2.02 \text{ m} = -2.67 \text{ m}$$

$$\text{Mit Gl. (1)} \Rightarrow x_2(2\text{s}) = 1.34 \text{ m} \quad \left. \begin{array}{l} \Delta x_E = |x_1(2\text{s})| + |x_2(2\text{s})| \\ = 4.01 \text{ m} \end{array} \right\}$$

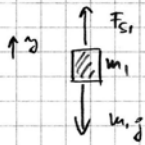
Lösungsvorschlag zu Aufgabe 4

a.) $\sum M_i = 0$

$\Rightarrow m_1 g R_1 = m_2 g R_2$

$\Rightarrow m_2 = \frac{R_1}{R_2} m_1 = \frac{1.2 \text{ m}}{0.4 \text{ m}} (24 \text{ kg}) = 72 \text{ kg}$

b.) Jetzt: $m_1 = 24 \text{ kg} + 12 \text{ kg} = 36 \text{ kg}$



$\sum \vec{F}_i = m_1 \vec{a}_1$ (Newton II)

$\Rightarrow F_{S1} - m_1 g = -m_1 a_1$

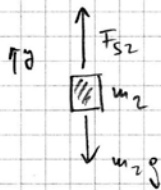
$\Rightarrow F_{S1} = m_1 g - m_1 a_1$

$= \underbrace{(36 \text{ kg})(9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})}_{353 \text{ N}} - \underbrace{(36 \text{ kg})(1.64 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})}_{59.0 \text{ N}}$

$F_{S1} \approx 294 \text{ N}$

Für die Seilkraft F_{S2} braucht man a_2 :

Mit $a_1 = \alpha R_1$ und $a_2 = \alpha R_2$ $\Rightarrow a_2 = \frac{R_2}{R_1} a_1 = \frac{0.4 \text{ m}}{1.2 \text{ m}} 1.64 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} = 0.547 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$



$\sum \vec{F}_i = m_2 \vec{a}_2$ (Newton II)

$F_{S2} - m_2 g = m_2 a_2$

$\Rightarrow F_{S2} = m_2 g + m_2 a_2$

$= \underbrace{(72 \text{ kg})(9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})}_{706 \text{ N}} + \underbrace{(72 \text{ kg})(0.547 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})}_{39.4 \text{ N}}$

$F_{S2} \approx 746 \text{ N}$

c.) $\underline{\underline{M_{res}}} = F_{S1} R_1 - F_{S2} R_2$

$= \underbrace{(294 \text{ N})(1.2 \text{ m})}_{353 \text{ Nm}} - \underbrace{(746 \text{ N})(0.4 \text{ m})}_{298 \text{ Nm}}$

$\approx 55 \text{ Nm}$

Mit $\sum M_i = J \alpha$ und $\alpha = \frac{a_1}{R_1} = \frac{1.64 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}{1.2 \text{ m}} \approx 1.37 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$

$\Rightarrow \underline{\underline{J}} = \frac{M_{res}}{\alpha} = \frac{55 \text{ Nm}}{1.37 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}} \approx 40 \text{ kg m}^2$

d.) $W = \int_0^{\varphi_E} M d\varphi = M \varphi_E$

Mit $\varphi_E = \frac{1}{2} \alpha t^2 = \frac{1}{2} (1.37 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}) (3 \text{ s})^2 \approx 6.15 \text{ rad}$

$\Rightarrow \underline{\underline{W}} = (55 \text{ Nm}) (6.15 \text{ rad}) \approx 34 \text{ kJ}$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 5:

a) $f_0 = 0.796 \text{ Hz} \Rightarrow T = \frac{1}{f} = 1.265 \text{ s}$

Mit $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \Rightarrow m = \frac{T^2 k}{4\pi^2} = \frac{(1.265)^2}{4\pi^2} (200 \frac{\text{N}}{\text{m}}) = 8.00 \text{ kg}$

b.) $y(t) = A \cos(\omega t + \phi) \quad (1)$

$v(t) = \dot{y}(t) = -A\omega \sin(\omega t + \phi) \quad (2)$

Anfangsbedingungen: $y_0 = -4 \text{ cm}$, $v_0 = 0$ (Also: $A = 4 \text{ cm}$)

Aus Gl. (2) folgt: $\sin(\phi) = 0 \Rightarrow \phi_1 = 0, \phi_2 = \pi$

Aus Gl. (1) folgt: $\cos \phi = -1 \Rightarrow \phi = \pi$

Somit $y(t) = A \cos(\omega t + \pi) = -A \cos(\omega t)$

$\Rightarrow a(t) = \ddot{y}(t) = +A\omega^2 \cos(\omega t)$

$\Rightarrow \cos(\omega t) = \frac{a}{A\omega^2} = \frac{(-0.83 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})}{(0.04 \text{ m})(5 \frac{\text{rad}}{\text{s}})^2} \approx -0.830$

wobei $\omega = 2\pi f_0 = 2\pi (0.796 \text{ Hz}) \approx 5.00 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$

Somit $(\omega t)_1 = 2.55 \text{ rad} \hat{=} 146^\circ \checkmark$ weil $\sin \omega t > 0$

$(\omega t)_2 = 3.73 \text{ rad} \hat{=} 214^\circ$

$\Rightarrow t = \frac{2.55 \text{ rad}}{5 \text{ rad/s}} \approx 0.510 \text{ s}$

c.) $f_D = f_0 \sqrt{1-D^2} \Rightarrow D = \sqrt{1 - (\frac{f_D}{f_0})^2} = \sqrt{1 - (\frac{0.791 \text{ Hz}}{0.796 \text{ Hz}})^2}$

$D \approx 0.112$

Mit $D = \frac{\delta}{\omega_0} \Rightarrow \delta = D\omega_0 = (0.112)(5 \frac{\text{rad}}{\text{s}}) = 0.556 \frac{1}{\text{s}}$

Mit $A(t) = A_0 e^{-\delta(nT_d)} \Rightarrow n = -\frac{1}{\delta T_d} \ln \frac{A}{A_0}$

Mit $T_d = \frac{1}{f_d} = \frac{1}{0.791 \frac{1}{\text{s}}} = 1.264 \text{ s} \Rightarrow n = -\frac{1}{(0.556 \frac{1}{\text{s}})(1.264 \text{ s})} \ln \frac{0.5}{4}$

\Rightarrow Nach 3 kompletten Schw. ist die Ampe. erstens klein.