

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 1:

a.) Auto A, weil $\dot{x}_A(t=1s) > \dot{x}_B(t=1s)$

b.) Ja, in etwa zum Zeitpunkt $t = 2.7s$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 2:

Aus $\bar{v} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \Rightarrow$ Fahrzeit $\Delta t = \frac{\Delta x}{\bar{v}} = \frac{600 \text{ km}}{120 \frac{\text{km}}{\text{h}}} = 5 \text{ h}$

\Rightarrow Durchschnittliche Winkelgeschwindigkeit:

$$\bar{\omega} = \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = \frac{\pi/2 \text{ rad}}{(5)(3600 \text{ s})} \approx 8.73 \times 10^{-5} \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 3:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} R[\omega t - \sin(\omega t)] \\ R[1 - \cos(\omega t)] \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$$

a.) $\vec{v}(t) = \dot{\vec{r}}(t) = \begin{pmatrix} \dot{x}(t) \\ \dot{y}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R[\omega - \omega \cos(\omega t)] \\ R\omega \sin(\omega t) \end{pmatrix}$

b.) $\vec{v}_1 = \vec{v}\left(\frac{T}{2}\right) = \begin{pmatrix} R[\omega - \omega \cos(\pi)] \\ R\omega \sin(\pi) \end{pmatrix}$, weil $\omega = \frac{2\pi}{T}$

Mit $\cos(\pi) = -1$ und $\sin(\pi) = 0$

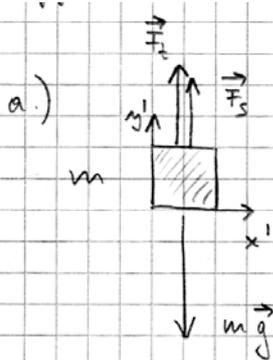
$$\Rightarrow \boxed{\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2R\omega \\ 0 \end{pmatrix}}$$

$$\vec{v}_2 = \vec{v}(T) = \begin{pmatrix} R[\omega - \omega \cos(2\pi)] \\ R\omega \sin(2\pi) \end{pmatrix}$$

Mit $\cos(2\pi) = 1$ und $\sin(2\pi) = 0$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}}$$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 4:



Beschleunigtes x', y' -Koordinatensystem
(am Körper befestigt!)

b.) Newton II:

$$\sum \vec{F}_i = 0 \quad ! \quad (\text{d'Alembert})$$

$$\vec{F}_s + m\vec{g} + \vec{F}_z = 0$$

wobei $\vec{F}_z = \text{Trägheitskraft}$ $\vec{F}_z = -m\vec{a}$

Also: $\vec{F}_s + m\vec{g} - m\vec{a} = 0$, wobei $\vec{a} = \begin{pmatrix} 0 \\ a_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \end{pmatrix} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

y-Komponente: $F_s - mg - ma_y = 0$

$$\Rightarrow F_s = mg + ma_y = m(g + a_y) = (200 \text{ kg}) \left[9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} - 4 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \right]$$

$F_s = 1.16 \text{ kN}$

c.) verrichtete Arbeit der Gewichtskraft:

$$W_G = \vec{F}_G \cdot \vec{s}, \quad \text{wobei } \vec{F}_G = \begin{pmatrix} 0 \\ -mg \end{pmatrix} \text{ und } \vec{s} = \begin{pmatrix} 0 \\ -h \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \underline{W_G} = (-mg)(-h) = - (200 \text{ kg})(9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2})(-1.5 \text{ m}) = \underline{\underline{2.94 \text{ kJ}}}$$

Seilkraft:

$$W_s = \vec{F}_s \cdot \vec{s}, \quad \text{wobei } \vec{F}_s = \begin{pmatrix} 0 \\ 1.16 \text{ kN} \end{pmatrix} \text{ und } \vec{s} = \begin{pmatrix} 0 \\ -h \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \underline{W_s} = (1.16 \text{ kN})(-1.5 \text{ m}) = \underline{\underline{-1.74 \text{ kJ}}}$$

d.) Sinkzeit: mit $s = \frac{1}{2}at^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2s}{a}} = \sqrt{\frac{2(1.5 \text{ m})}{4 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}}} = 0.866 \text{ s}$

\Rightarrow Durchschnittsleistung: $\underline{\underline{P}} = \frac{\Delta W}{\Delta t} = \frac{W_G + W_s}{\Delta t} = \frac{2.94 \text{ kJ} - 1.74 \text{ kJ}}{0.866 \text{ s}} = \underline{\underline{1.39 \text{ kW}}}$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 5:

a.) EES: $m_1 g h = \frac{1}{2} m_1 v_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2$ (1)

IFS: $0 = m_1 v_1' + m_2 v_2' \Rightarrow v_1' = -\frac{m_2}{m_1} v_2'$ (2)

(2) in (1): $m_1 g h = \frac{1}{2} m_1 \left(\frac{m_2}{m_1}\right)^2 v_2'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2$

$$v_2'^2 \left(\frac{1}{2} \frac{m_2^2}{m_1} + \frac{1}{2} m_2 \right) = m_1 g h$$

$$\Rightarrow |v_2'| = \sqrt{\frac{2 m_1^2 g h}{m_2^2 + m_1 m_2}}$$

$$|v_2'| = \sqrt{\frac{2 (0.9 \text{ kg})^2 (9.81 \text{ m/s}^2) (0.08 \text{ m})}{(2 \text{ kg})^2 + (0.9 \text{ kg})(2 \text{ kg})}}$$

$$|v_2'| \approx -0.468 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

b.) $x_2' = x_S = \text{Schwerpunktskoordinate!}$

$$x_S = \frac{m_1 x_1 + m_2 x_2}{m_1 + m_2} = \frac{(0.9 \text{ kg})(-0.26 \text{ m}) + 0}{0.9 \text{ kg} + 2 \text{ kg}}$$

$$\underline{x_S} = -0.081 \text{ m} = \underline{\underline{-8.1 \text{ cm}}}$$

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 6:

a) DIF: $r m_1 v_1 = r m_1 v_1' + J \omega$, wobei $r = \frac{L}{2}$

$$\Rightarrow \omega = \frac{r m_1 (v_1 - v_1')}{J} = \frac{\frac{L}{2} m_1 (\frac{1}{2} v_1)}{\frac{1}{2} m_2 L^2} = \frac{3 m_1 v_1}{m_2 L}$$

Mit $m_2 = 2 m_1 \Rightarrow \boxed{\omega = \frac{3 v_1}{2 L} = \frac{3 (2 \text{ m/s})}{2 (1.5 \text{ m})} = 2 \frac{\text{rad}}{\text{s}}}$ *

b) $E_{\text{kin}, 0} = \frac{1}{2} m_1 v_1^2$

$$E_{\text{kin}, E} = \frac{1}{2} J \omega^2 + \frac{1}{2} m_1 v_1'^2$$

$$\Rightarrow \frac{E_{\text{kin}, E}}{E_{\text{kin}, 0}} = \frac{\frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} (2 m_1) L^2 \right) \omega^2 + \frac{1}{2} m_1 \left(\frac{v_1}{2} \right)^2}{\frac{1}{2} m_1 v_1^2} = \frac{1}{6} L^2 \frac{\omega^2}{v_1^2} + \frac{1}{4}$$

Mit Gl (*) ergibt sich $\frac{\omega^2}{v_1^2} = \frac{9}{4L^2}$, sodaß

$$\frac{E_{\text{kin}, E}}{E_{\text{kin}, 0}} = \frac{3}{8} + \frac{1}{4} = \frac{5}{8} = 0.625$$

\Rightarrow Inelastischer Stoß mit ca. 38% Energieverlust!

Lösungsvorschlag zu Aufgabe 7:

a.) Dehnung der Feder in der Ruhelage: $c \Delta y = m g$

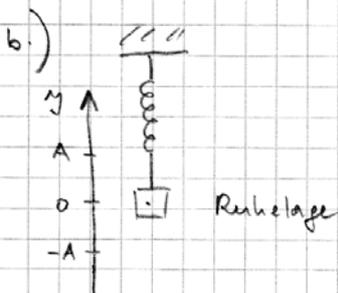
$$\Rightarrow \Delta y = \frac{m g}{c} = \frac{(0.2 \text{ kg})(9.81 \text{ m/s}^2)}{10 \text{ N/m}} \approx 0.196 \text{ m}$$

$$\Rightarrow \text{Amplitude: } \underline{A} = \Delta L - \Delta y = 30 \text{ cm} - 19.6 \text{ cm} = \underline{10.4 \text{ cm}}$$

$$\text{Mit } y(t) = A \cos(\omega t + \phi) \quad (*)$$

$$\text{und } y(t=0) = y_0 = A \cos(\phi)$$

$$\Rightarrow \cos(\phi) = \frac{y_0}{A} = \frac{-10.4 \text{ cm}}{10.4 \text{ cm}} = -1 \Rightarrow \boxed{\phi = \pi}$$



$$\text{Mit } \omega = \sqrt{\frac{c}{m}} = \sqrt{\frac{10 \text{ N/m}}{0.2 \text{ kg}}} = 7.07 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$\Rightarrow y(3) = (10.4 \text{ cm}) \cos\left[\left(7.07 \frac{\text{rad}}{\text{s}}\right)(3\text{s}) + \pi \text{ rad}\right]$$

$$\boxed{y(3) = 7.39 \text{ cm}}$$

$$\text{Aus Gl. (*)} \Rightarrow \dot{y}(t) = -A\omega \sin(\omega t + \phi) = v(t)$$

$$\Rightarrow v(3) = -(10.4 \text{ cm})\left(7.07 \frac{\text{rad}}{\text{s}}\right) \sin\left[\left(7.07 \frac{\text{rad}}{\text{s}}\right)(3\text{s}) + \pi \text{ rad}\right]$$

$$\boxed{v(3) = 51.8 \frac{\text{cm}}{\text{s}}}$$

c.) Zeitabhängige Amplitude $A(t) = A e^{-\delta t}$

$$\Rightarrow \delta = \frac{1}{t} \ln \frac{A}{A(t)}, \text{ wobei } t = 40 T_d$$

Bei einer schwach gedämpften Schwingung

$$\text{ist } T_d \approx T_0, \text{ wobei } T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{7.07 \text{ rad/s}} \approx 0.889 \text{ s}$$

$$\Rightarrow \left[\delta = \frac{1}{40(0.889 \text{ s})} \ln 2 \approx 0.0195 \frac{1}{\text{s}} \right]. \text{ Die Annahme}$$

ist gerechtfertigt, wenn $D \leq 0.1$. Mit $D = \frac{\delta}{\omega_0} = \frac{0.0195 \text{ 1/s}}{7.07 \text{ rad/s}}$

$$\Rightarrow \boxed{D = 0.0028} \ll 0.1$$